

# **Резолюция Глобального форума по безопасности дорожного движения (WP.1) о соображениях безопасности при выполнении водителями действий, не связанных с вождением, когда автоматизированные системы вождения, выдающие запросы на передачу управления, осуществляют динамическое управление**

## **I. Преамбула**

1. Глобальный форум по безопасности дорожного движения (WP.1) Европейской экономической комиссии Организации Объединенных Наций,
    - a) а) намереваясь предложить Договаривающимся сторонам Конвенций о дорожном движении 1949 и 1968 годов рекомендации в отношении соображений безопасности, с тем чтобы помочь им в установлении национальных правил дорожного движения для водителей, выполняющих действия, не связанные с вождением, в транспортных средствах с автоматизированными системами вождения, которые выдают запросы на передачу управления;
    - b) б) учитывая, что безопасность дорожного движения во все большей степени будет определяться и обуславливаться сочетанием и взаимодействием возможностей автоматизированных систем вождения, поведения людей, инфраструктуры и другими факторами взаимодействия;
    - c) с) отмечая, что появление автоматизированных систем вождения создает необходимость учитывать соображения безопасности, касающиеся обстоятельств, при которых могут быть разрешены действия, не связанные с вождением, когда автоматизированные системы вождения осуществляют динамическое управление;
    - d) d) признавая, что разработка требований безопасности и/или методов валидации автоматизированных систем вождения будет способствовать повышению безопасности дорожного движения;
    - e) е) отмечая, что при внедрении новых технологий, влияющих на дорожное движение, необходимо принимать во внимание соответствующие научные данные, для того чтобы продолжать повышать безопасность дорожного движения;
- представил и принял настоящую резолюцию.

## **II. Сфера применения и определения**

2. Настоящая резолюция применяется к транспортным средствам, оснащенным автоматизированными системами вождения, которые выдают запросы за передачу управления, при том понимании, что водитель-человек отреагирует на выданные системами запросы на передачу управления. Для целей настоящей резолюции:
  - a) «автоматизированная система вождения» означает систему транспортного средства, в которой используется аппаратно-программное обеспечение, осуществляющее динамическое управление транспортным средством на устойчивой основе;
  - b) «динамический контроль» означает выполнение в реальном масштабе времени всех оперативных и тактических функций, необходимых для передвижения транспортного средства. Это включает в себя управление движением транспортного средства в боковом и продольном направлении, контроль за дорогой, реагирование на события дорожного движения, а также планирование и сигнализацию маневров;
  - c) «запрос на передачу управления» означает указание от автоматизированной системы вождения водителю взять на себя динамическое управление.

### **III. Рекомендации, касающиеся запросов автоматизированных систем вождения на передачу управления**

3. Автоматизированные системы вождения, выдающие запросы на передачу управления, должны:
  - a) безопасно осуществлять динамическое управление в случае активирования и взаимодействовать с водителем через эффективный и интуитивно понятный человеко-машинный интерфейс;
  - b) контролировать готовность водителя и управлять его вниманием, чтобы убедиться в том, что он готов и в состоянии отреагировать на запрос на передачу управления;
  - c) в соответствующем случае эффективным образом выдавать запрос на передачу управления с достаточным запасом времени, чтобы водитель мог безопасно взять на себя динамическое управление;
  - d) после выдачи запроса на передачу управления продолжать осуществлять динамическое управление транспортным средством, пока водитель не возьмет динамическое управление на себя;
  - e) передавать динамическое управление водителю безопасным, понятным и предсказуемым образом;
  - f) проверить, что водитель осуществляет динамическое управление в конце процесса его передачи;
  - g) выполнить маневр по снижению риска, если водитель не взял на себя динамическое управление.

### **IV. Рекомендации для водителей**

4. Водителям следует:
  - a) прежде чем выезжать на дорогу, ознакомиться с управлением транспортным средством и требованиями, касающимися действий, не связанных с вождением;
  - b) поддерживать физические и умственные способности, для того чтобы безопасным образом взять на себя динамическое управление транспортным средством;
  - c) реагировать на запрос на передачу управления, взяв на себя динамическое управление надлежащим и своевременным образом;
  - d) воздерживаться от действий, не связанных с вождением, если эти действия могут помешать взять на себя динамическое управление в случае выдачи запроса на передачу управления;
  - e) воздерживаться от вмешательства в работу автоматизированных систем вождения таким образом, чтобы это могло поставить под угрозу безопасное функционирование систем и безопасность дорожного движения в целом.

### **V. Рекомендации для изготовителей автоматизированных систем вождения, выдающих запросы на передачу управления, и изготовителей транспортных средств, оснащенных автоматизированными системами вождения, выдающих запросы на передачу управления**

5. Изготовителям автоматизированных систем вождения, выдающих запросы на передачу управления, и изготовителям транспортных средств, оснащенных автоматизированными системами вождения, выдающих запросы на передачу управления, следует:
  - a) обеспечить, чтобы эксплуатационные характеристики автоматизированных систем вождения соответствовали приведенным выше рекомендациям для автоматизированных систем вождения на протяжении жизненных циклов этих систем;
  - b) информировать и просвещать водителей относительно безопасного использования и ограничений автоматизированных систем вождения в транспортных средствах;
  - c) воздерживаться от применения вводящих в заблуждение названий, описаний или маркетинга, которые могут способствовать неправильному использованию автоматизированных систем вождения;
  - d) осуществлять меры по предотвращению несанкционированного и ненадлежащего использования автоматизированных систем вождения в целях обеспечения безопасности дорожного движения;
  - e) рассмотреть дополнительные меры, включая сотрудничество с Договаривающимися сторонами, для обеспечения безопасного использования автоматизированных систем вождения по мере развития этих технологий.

## **VI. Рекомендации для Договаривающихся сторон**

6. Договаривающимся сторонам настоятельно рекомендуется:
  - a) рассмотреть соответствующие меры на национальном уровне с учетом рекомендаций настоящей резолюции;
  - b) рассмотреть соответствующие меры на национальном уровне с уделением особого внимания обучению и тестированию водителей для обеспечения того, чтобы водители обладали необходимыми навыками и знаниями для удовлетворения потребностей, связанных с новыми технологиями;
  - c) продолжать сотрудничество в рамках Глобального форума по безопасности дорожного движения (WP.1) и Всемирного форума для согласования правил в области транспортных средств (WP.29) и между ними, в том числе в отношении соображений безопасности в контексте автоматизированного вождения.

## **VII. Заключительное положение**

7. Настоящая резолюция будет периодически пересматриваться и обновляться с учетом технологических и/или нормативно-правовых изменений, касающихся автоматизированных систем вождения, выдающих запросы на передачу управления.